DAFTAR PUSTAKA

A. T. Fahlevi, Masrupah, and H. Asri, "Pengaruh Kesalahan Pedoman Magnet Terhadap Gerakan Kapal di MV. INTANDAYA 88," in PROSIDING SEMINAR NASIONAL "SIPMA 2022,"2022, pp. 66 – 75. [Online]. Available: jurnal.poltekpelsulut.ac.id

Anderson Mayrcellino, "Identifikasi Akibat dari Kesalahan Penunjukkan Pedoman Magnet di MT. SG Bahari," http://eprints.pipmakassar.ac.id/661 2024.

Anjasmara, R., Suhendra, T., & Yunianto, A. H. (2019). Implementasi Sistem Monitoring Kecepatan Angin, Suhu, dan Kelembaban Berbasis Web di Daerah Kepulauan. In *Journal of Applied Electrical Engineering* (Vol. 3, Issue 2, pp. 29–35). https://doi.org/10.30871/jaee.v3i2.1485

ATHI' MUFIDHAH. (2023). Rancang Bangun Prototype Sistem Smart Parking. In *Jurnal Ecotipe* (Vol. 4, Issue 2).

Beno, J., Silen, A. ., & Yanti, M. (2022). ANALISIS KESALAHAN PEDOMAN MAGNET DI ATAS KAPAL SPOB OCEANBAY 23313. *Braz Dent J.*, *33*(1), 1–12.

Diana, D., & Al-Rasyid, J. (2017). Implementasi Sensor Compas HMC5883L Terhadap Gerak Robot Micromouse dengan Menggunakan Algoritma PID. In *Jurnal Teknik Elektro ITP* (Vol. 6, Issue 2, pp. 120–124). https://doi.org/10.21063/jte.2017.3133616

Emmanuel, D., Ichwan, M., & Noviyantoro s. (2013). Perancangan dan Implementasi Alat Bantu Sistem Navigasi Menggunakan Modul Navigasi Berbasiskan Sistem Operasi Android. *Jurnal Reka Elkomika*, *1*(1), 22–30.

faisol affandi, ahmad izzuddin, ira aprilia. (2021). *Implementasi sensor kompas sebagai sistem navigasi pada robot vacuum cleaner.pdf*.

Fauzan, Z. (2024). *Sistem Navigasi AutonomousPada Prototipe Kapal dengan Sensor GPS dan Kompas.pdf*.

Fikri, M., & Rivai, M. (2019). Sistem penghindar halangan dengan metode LIDAR pada unmanned surface vehicle. Jurnal Teknik ITS, 8(2), 1-6.

https://doi.org/10.1234/jti.v8i2.5678

HIDAYATTULLAH, M. R. (2019). RANCANG BANGUN PENUNJUK ARAH ANGIN DENGAN SENSOR KOMPAS HMC5883L. *Doctoral Dissertation, Politeknik Negeri Sriwijaya*, *Lcc*, 1–23.

Kusumawati, D., & Wiryanto, B. A. (2018). Perancangan Bel Sekolah Otomatis Menggunakan Mikrokontroler Avr Atmega 328 Dan Real Time Clock Ds3231. *Jurnal Elektronik Sistem Informasi Dan Komputer*, *4*(1), 13–22.

Lory Marcus Parera, C. E. P. (2019). POTENSI ENERGI BARU TERBARUKAN UNTUK PENGEMBANGAN PARIWISATA DI PULAU AMBON. *Jurnal Simetrik*, *9*(1), 1–7.

Luis Panipiran V, "Analisis Perbandingan Navigasi Kompas Magnet Dengan Radar Dalam Menentukan Posisi Kapal MV. Cemtrans," http://eprints.pipmakassar.ac.id/663/, 2024.

Mulyadi. (2020). *Pengembangan tempat sampah pintar.pdf*.

Putra, T. A., Arfianto, A. Z., Basuki Rahmat, M., Hasin, M. K., Utari, D. A., Nasir, M., & Hidayat, D. (2018). Komunikasi Data Bluetooth Untuk Perangkat Informasi Persebaran Ikan (Portable Virtual Assistant) Pada Kapal Nelayan Tradisional. Jurnal Teknologi Maritim, 1(2), 45–52. https://doi.org/10.35991/jtm.v1i2.828

Rachmi, N., Teknik, D., & Universitas, K. (2020). *ADA DI MAKASSAR BAGI ALUR PELAYARANNYA*. *3*(1), 113–118.

RAFIF MUSLIM. (2022). ANALISIS PENERAPAN PEDOMAN MAGNET DI ATAS KM SALVIA. *RAFIF MUSLIM*, *9*, 356–363.

Rahman raising, rahmat hidayat, J. (2024). *Gyro Kompas & Kompas Magnet Raising Et Al.pdf*.

RANI, T. (2019). PERANCANGAN SENSOR HMC 5883L DENGAN MENGGUNAKAN ARDUINO UNO SEBAGAI PENDAMPING KOMPAS RHI PENUNJUK ARAH KIBLAT PADA OIF UNIVERSITAS MUHAMMADIYAH SUMATERA UTARA. *Sustainability (Switzerland)*, *11*(1), 1–14. http://scioteca.caf.com/bitstream/handle/123456789/1091/RED2017-Eng-

8ene.pdf?sequence=12&isAllowed=y%0Ahttp://dx.doi.org/10.1016/j.regsciurbeco.2008.06.005%0Ahttps://www.researchgate.net/publication/305320484_SISTEM_PEMBETUNGAN_TERPUSAT_STRATEGI_MELESTARI

Sulistyo, E. (2017). Mobile robot dengan pengontrolan perintah suara berbasis arduino. Manutech, 9(2), 10–88. https://www.ptonline.com/articles/how-to-get-better-mfi-results

Yuwono, T., Darwanto, A., & Rahayu, R. D. (2021). Desain dan Aplikasi Pembangkit Listrik Tenaga Surya Sebagai Suplai Daya Penerangan dan Fotosintesis. *JES (Jurnal Elektro Smart)*, *1*(1), 26–33. https://www.sttrcepu.ac.id/jurnal/index.php/jes/article/view/171